

# Gerbeur accompagnant 2.0 tonnes



**BT staxio**

*Série W*

**SWE200D**



# Gerbeur accompagnant à bras-support éleables

Caractéristiques techniques du chariot					SWE200D
Identification	1.1	Constructeur			Toyota
	1.2	Modèle			SWE200D
	1.3	Traction			Électrique
	1.4	Type d'opérateur			Accompagnant
	1.5	Capacité de charge/charge nominale	Q	kg	1000
		Capacité des bras-support/fourches et bras-support éleables	Q	kg	2000/800+1200
	1.6	Distance du centre de gravité	c	mm	600
	1.8	Distance du talon des fourches à l'axe des roues (bras-support relevés/abaissés)	x	mm	873/932
	1.9	Empattement, bras-support relevés/abaissés	y	mm	1483/1542
Poids	2.1	Poids, batterie incluse		kg	857
	2.2	Charge à l'essieu, avec charge, roues motrices/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg	570/360/1155
	2.3	Charge à l'essieu, sans charge, roues motrices/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg	570/100/215
Roues	3.1	Roues motrices/roues stabilisatrices/roues de fourches			Polyuréthane
	3.2	Dimensions des roues, avant		mm	Ø230x70
	3.3	Dimensions des roues, arrière		mm	Ø85x74
	3.4	Dimensions roues supplémentaires		mm	Ø125x50
	3.5	Nombre de roues avant/arrière (x = roues motrices)			1x+2/4
	3.6	Empattement roues de fourches	b <sub>10</sub>	mm	550
	3.7	Empattement roues stabilisatrices	b <sub>11</sub>	mm	390
Dimensions	4.2	Hauteur, mât abaissé	h <sub>1</sub>	mm	1543 *)
	4.3	Levée libre	h <sub>2</sub>	mm	76 *)
	4.4	Course d'élévation	h <sub>3</sub>	mm	2010 *)
		Hauteur d'élévation	h <sub>23</sub>	mm	2100 *)
	4.5	Hauteur, mât déployé	h <sub>4</sub>	mm	2520 *)
	4.6	Levée initiale	h <sub>5</sub>	mm	120
	4.9	Hauteur du timon en position de conduite sans plateforme, min./max.	h <sub>14</sub>	mm	150
		Hauteur du timon en position de conduite avec plateforme, min./max.	h <sub>14</sub>	mm	865/1235
	4.15	Hauteur, fourches abaissées	h <sub>13</sub>	mm	90
	4.19	Longueur totale	l <sub>1</sub>	mm	1910
	4.20	Longueur chariot, talons de fourches inclus	l <sub>2</sub>	mm	753
	4.21	Largeur totale	b <sub>1</sub>	mm	770
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Largeur du porte-fourches	b <sub>3</sub>	mm	674
	4.25	Largeur hors tout des fourches	b <sub>5</sub>	mm	570 *)
	4.31	Garde au sol, avec charge, sous le mât	m <sub>1</sub>	mm	22
4.32	Garde au sol, centre de l'empattement	m <sub>2</sub>	mm	22	
4.34.1	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur	A <sub>st</sub>	mm	2452	
4.34.2	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur	A <sub>st</sub>	mm	2356	
4.35	Rayon de braquage (bras-support relevés)	W <sub>a</sub>	mm	1639	
Performances	5.1	Vitesse de déplacement, avec/sans charge		km/h	6/6
	5.2	Vitesse de levée, avec/sans charge		m/s	0.12/ 0.27
	5.3	Vitesse d'abaissement, avec/sans charge		m/s	0.38/0.32
	5.8	Pente franchissable maxi, avec/sans charge <sup>2)</sup>		%	9/12 <sup>1)</sup>
	5.10	Frein de service			Electromagnétique
Moteur électrique	6.1	Puissance nominale du moteur de traction S2 60 min		kW	1.5
	6.2	Puissance nominale du moteur de levage S3 15%		kW	2.2 <sup>2)</sup>
	6.4	Tension de la batterie, capacité nominale K <sub>s</sub>		V/Ah	24/225 *)
	6.5	Poids de la batterie		kg	192 *)
	6.6	Consommation électrique selon cycle VDI		kWh/h	0,65
		Consommation électrique selon la norme EN 16796:2016		kWh/h	0,52
	6.7	Rendement		t/h	45,5
	6.8	Consommation d'énergie par rapport au rendement		kWh/h	1,05
Autres	8.1	Type de commande			Variateur AC

<sup>1)</sup> Mesure effectuée selon les standards classiques

<sup>2)</sup> S3 6%

\*) D'autres alternatives sont possibles et donneront des valeurs différentes.

Les données se basent sur des configurations standards : h<sub>23</sub> = 2100 mm mât Duplex Tele à vision panoramique.

Les données se basent sur des configurations standards. Les configurations varient en fonction des valeurs saisies.

Les performances et les dimensions du chariot sont des valeurs nominales soumises à des tolérances de fabrication.

Les matériels et caractéristiques techniques de Toyota Material Handling sont susceptibles d'être modifiés sans préavis.

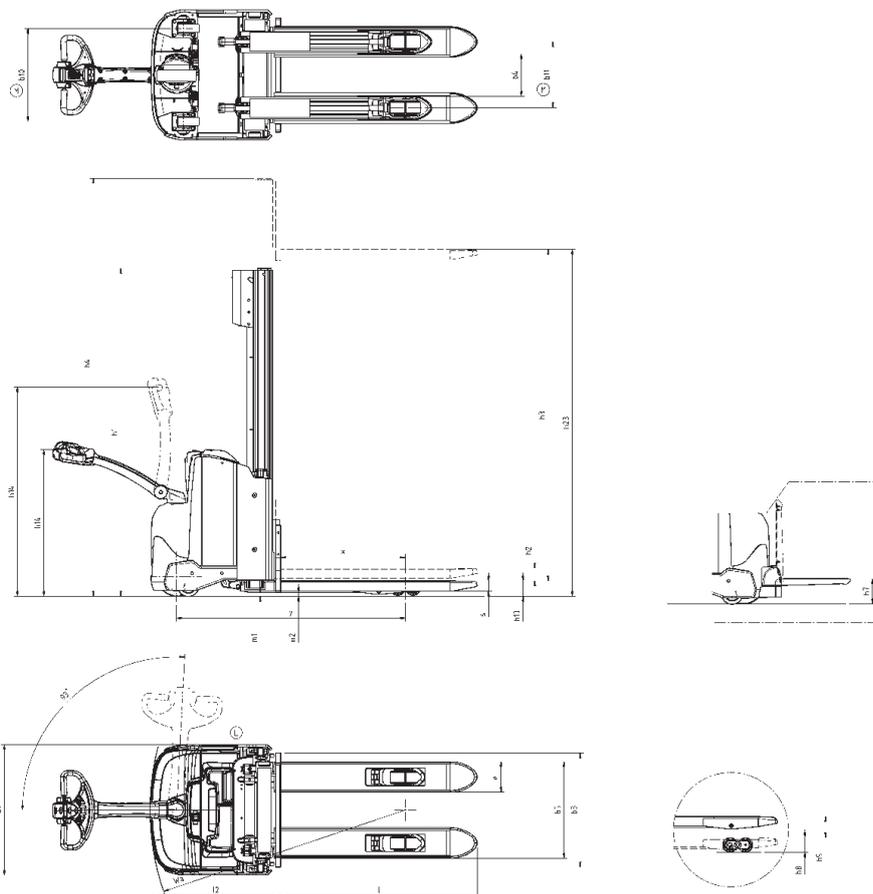
# Dimensions selon compartiment batterie

# BT staxio

Dimensions		Changement de batterie		SWE200D		
				Par le dessus		Latéral par rouleaux
		Compartiment batterie		Moyen	Large	Large
1.9	Empattement, bras-support relevés/abaissés	y	mm	1438/1542	1533/1592	1533/1592
4.19	Longueur totale sans plateforme avec plateforme montée/descendue	l <sub>1</sub>	mm	1910	1960	1960
			mm	1995/2385	2045/2435	2045/2435
4.20	Longueur totale, talons de fourches inclus sans plateforme avec plateforme montée/descendue	l <sub>2</sub>	mm	760	810	810
			mm	845/1235	895/1285	895/1285
4.34.1	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur sans plateforme avec plateforme montée/descendue	A <sub>st</sub>	mm	2452	2502	2350
			mm	2537/2937	2587/2987	2435/2835
4.34.2	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur sans plateforme avec plateforme montée/descendue	A <sub>st</sub>	mm	2356	2406	2406
			mm	2441/2841	2491/2891	2491/2891
4.35	Rayon de braquage (fourches levées) sans plateforme avec plateforme montée/descendue	W <sub>a</sub>	mm	1639	1689	1689
			mm	1724/2124	1774/2174	1774/2174
6.4	Tension de la batterie, capacité nominale, plomb-acide	K <sub>5</sub>	V/Ah	24/225	24/300	24/260
	Tension de la batterie, capacité nominale, Li-Ion		V/Ah	24/105	24/210	—
6.5	Poids de la batterie, nominal		kg	192	248	221
	Poids de la batterie, min.—max.		kg	185—250	230—285	209—250

# Dimensions des mâts

SWE200D			Duplex Tele			Duplex Tele vue Panoramique		
h <sub>23</sub>	Hauteur d'élévation (h <sub>13</sub> +h <sub>3</sub> )	mm	1700	1900	2100	1700	1900	2100
h <sub>3</sub>	Course d'élévation	mm	1610	1810	2010	1610	1810	2010
h <sub>1</sub>	Hauteur, mât abaissé	mm	1348	1448	1548	1343	1443	1543
h <sub>2</sub>	Levée libre	mm	76	76	76	76	76	76
h <sub>4</sub>	Hauteur, mât déployé	mm	2125	2325	2525	2120	2320	2520



---

## Caractéristiques chariot :

- Commandes par mini-leviers
- Système de freinage électronique
- Contrôle électronique de la vitesse
- Sécurité opérateur
- Compartiments de rangement
- Arrêt automatique
- Click-2-creep (vitesse d'approche par double clics/timon vertical)
- Performances programmables
- Accès facile à la maintenance
- Chargeur intégré (option)
- Sensilift (option)
- Plateforme rabattable
- Toyota I\_site : système de gestion de flotte chariots (option)
- Huile hydraulique basse température

